

# Statistiques à 2 variables

## I) Représentations

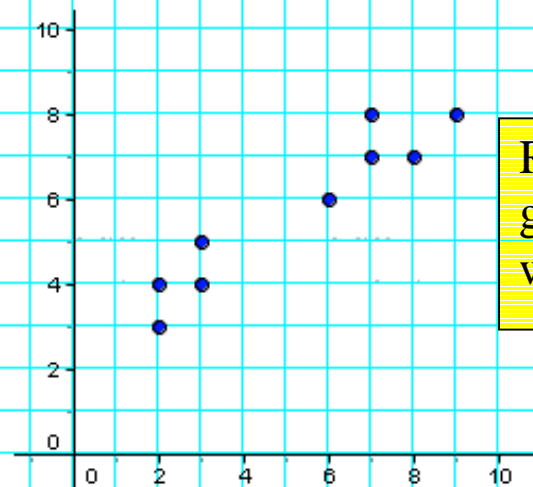
### a) Tableau simple

$x_i$	2	2	3	3	6	7	7	8	9
$y_i$	3	4	4	5	6	7	8	7	8

### b) Tableau pondéré

$x_i \backslash y_i$	[2,4[ 3	[4,6[ 5	[6,8[ 7	[8,10[ 9
[3,5[ 4	3	0	0	0
[5,7[ 6	1	0	1	0
[7,9[ 8	0	0	2	2

### c) Nuage de points



Retrouvez nous  
gratuitement sur  
[www.fiches-land.eu](http://www.fiches-land.eu)

On peut définir, à partir d'un nuage de points, le point G de coordonnées  $(x_G, y_G)$ . Qui est appelé point moyen d'un nuage

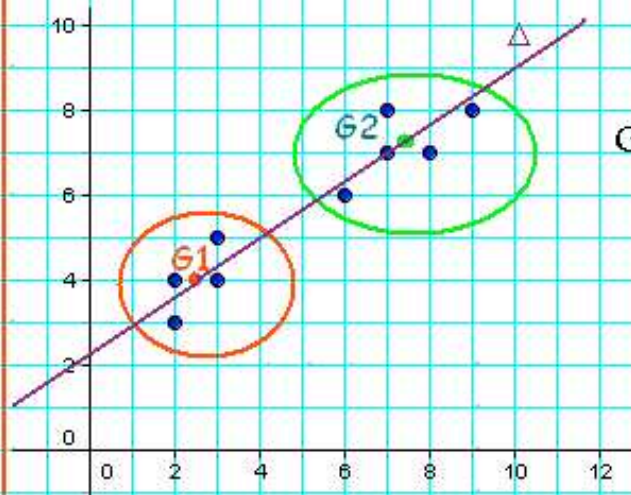
$$\text{Avec } \begin{cases} x_G = \frac{1}{n} \sum x_i = \bar{x} \\ y_G = \frac{1}{n} \sum y_i = \bar{y} \end{cases}$$

## II) Ajustements linéaires

### 1) Ajustement linéaire par méthode de Mayer ( si le nuage "forme" une droite )

On fractionne le nuage de points en 2 sous groupes de taille égale ( ou si n est impair, l'un des sous groupes aura 1 point de plus que l'autre ). On prend les points moyens G1 et G2 des nuages partiels.

La droite de Mayer est la droite passant par G1 et G2



$$G1 = \left( \frac{2+2+3+3}{4}, \frac{3+4+4+5}{4} \right) = \left( \frac{10}{4}, \frac{14}{4} \right)$$

$$G2 = \left( \frac{6+7+7+8+9}{5}, \frac{6+7+8+7+8}{5} \right) = \left( \frac{37}{5}, \frac{36}{5} \right)$$

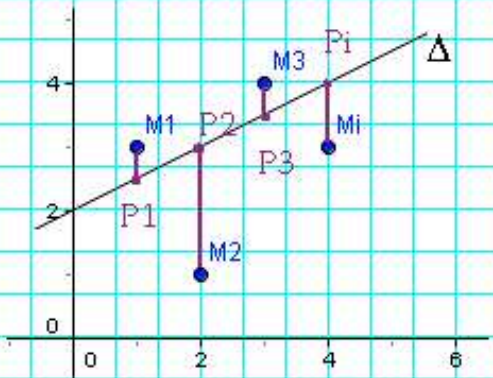
Droite de Mayer :

$$\Delta: y = ax + b$$

$$a = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{\frac{36}{5} - \frac{11}{4}}{\frac{37}{5} - \frac{10}{4}}$$

b) Méthode des moindres carrés, droites de régression

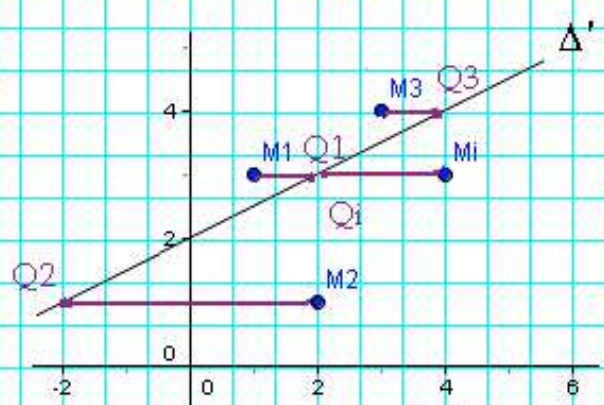
\* La droite de régression de y en x,  $\Delta$ , est telle que  $\sum P_i M_i^2$  soit minimale



Equation de  $\Delta$   
 $y = m(x - \bar{x}) + \bar{y}$

Ces 2 droites passent par le point G

\* La droite de régression de x en y,  $\Delta'$ , est telle que  $\sum P_i Q_i^2$  soit minimale



Equation de  $\Delta'$   
 $y = m'(x - \bar{x}) + \bar{y}$

Retrouvez nous gratuitement sur [www.fiches-land.eu](http://www.fiches-land.eu)

Avec  $m = \frac{\text{cov}(x,y)}{V(x)} = \frac{\sum (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum (x_i - \bar{x})^2} = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_x^2}$

Avec  $l = \frac{\text{cov}(x,y)}{V(y)} = \frac{\sum (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sum (y_i - \bar{y})^2} = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}$

On appelle coefficient de corrélation linéaire des variables x et y la valeur :

$$r = \sqrt{\frac{m}{m'}} = \sqrt{\frac{m}{m} * \frac{l}{l'}} = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_x \sigma_y}$$

si  $|r| = 1$   
 $0.5 < |r| < 1$   
 $|r| < 0.5$

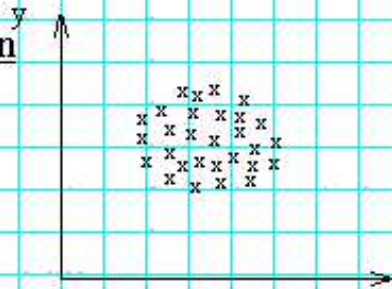
Corrélation linéaire parfaite

Corrélation linéaire bonne

Corrélation linéaire mauvaise -> il faut trouver une autre corrélation

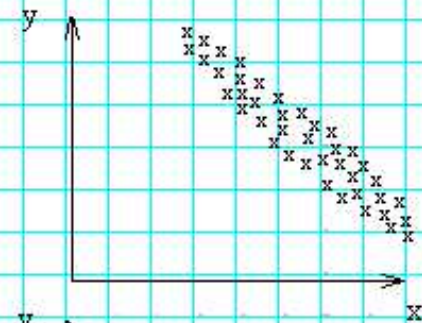
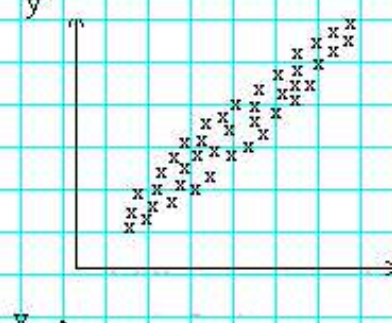
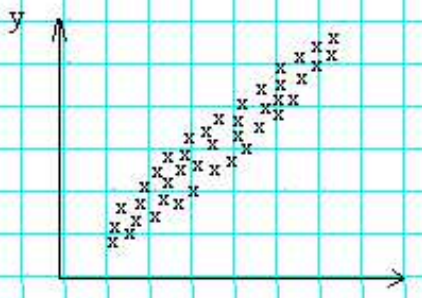
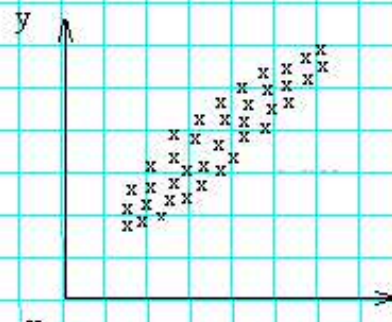
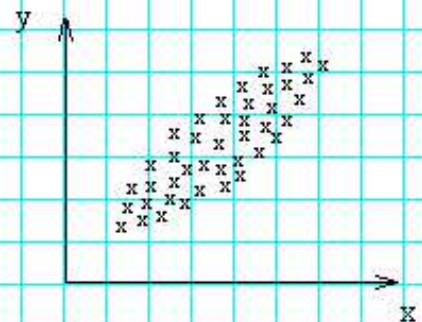
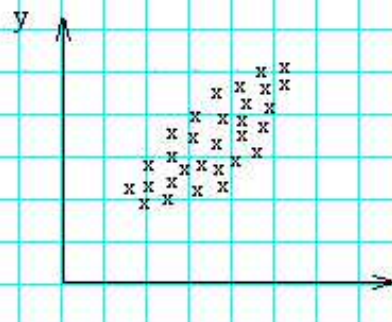
### III ) Les formes de nuages de points

Absence de liaison  
 $r \sim 0$



Retrouvez nous  
gratuitement sur  
[www.fiches-land.eu](http://www.fiches-land.eu)

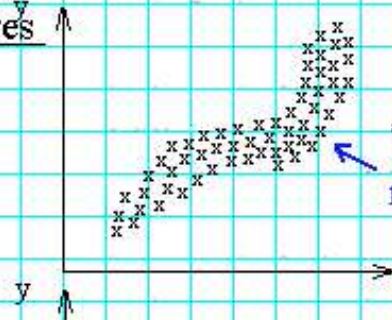
Liaison linéaire  
-> Ajustement linéaire



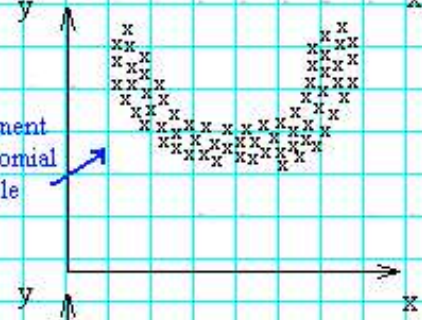
Liaisons non linéaires

$r \sim 0$

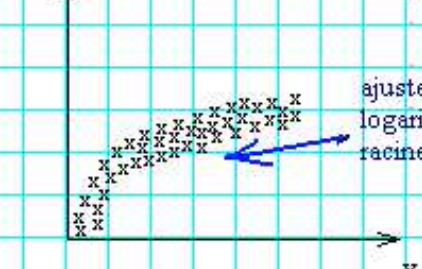
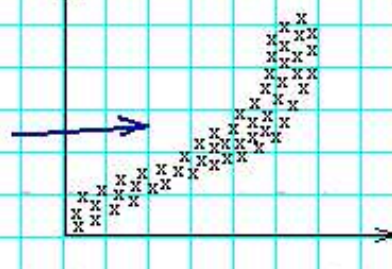
-> Ajustements non linéaires



ajustement  
polynomial  
possible



ajustement  
exponentiel ou  
puissance



ajustement  
logarithmique ou  
racine

La forme du nuage de points peut conduire à rechercher une fonction autre qu'une fonction affine. Dans ce cas, on recherche un ajustement autre que linéaire (rappel : un ajustement consiste à trouver l'équation d'une courbe la plus proche de la forme du nuage).

#### IV) Ajustements non linéaires

Type du nuage	Equation "type" du nuage	Chgt variable X	Chgt variable Y	Equation de la droite
Logarithmique	$y = a \ln x + b$	$X = \ln x$	$Y = y$	$Y = a X + b$
Exponentiel	$y = a e^{bx}$	$X = x$	$Y = \ln y$	$Y = a X + \ln b$
Puissance	$y = a x^n + b$	$X = x^n$	$Y = y$	$Y = a X + b$

Retrouvez nous  
gratuitement sur  
[www.fiches-land.eu](http://www.fiches-land.eu)